

# MiR200



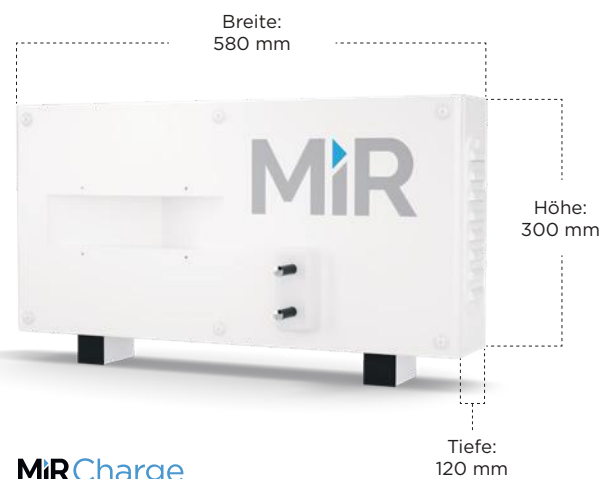
NUTZLAST:  
200 kg



ZERTIFIZIERUNGEN:  
CE-zertifiziert  
ESD-geprüft  
Für Reineräume zertifiziert

## Extrem benutzerfreundliche Oberfläche

- Läuft auf PC, Tablet und Smartphone.
- Einfache Anpassung der Benutzeroberfläche an die jeweiligen Anforderungen des Nutzers dank einstellbarem Dashboard.



**MiRCharge**

## Vollautomatische Ladelösung

Der MiR100 und der MiR200 fahren selbsttätig in die Ladestation und verbinden sich mit dieser.

## Johnson Controls-Hitachi

Ein MiR200 sorgt bei Johnson Controls-Hitachi in Barcelona für eine höhere Produktivität und mehr Sicherheit. Der mobile Roboter holt Regalgestelle im Lager ab und bringt diese zur Produktionslinie, von wo er Verpackungsabfälle mitnimmt.

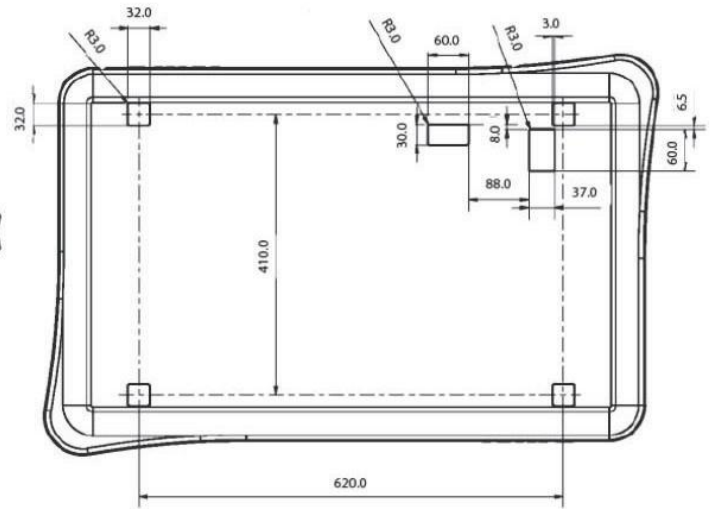
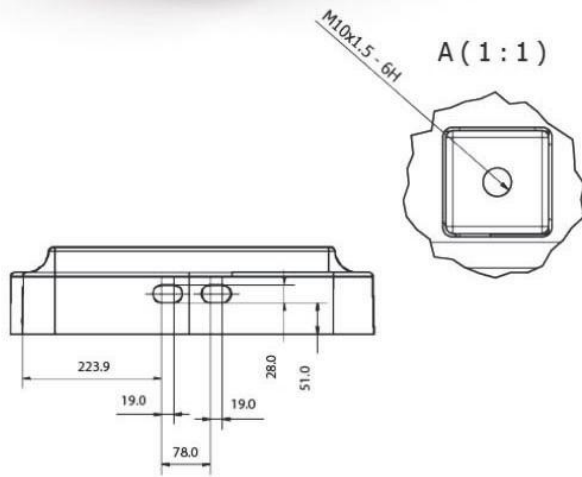
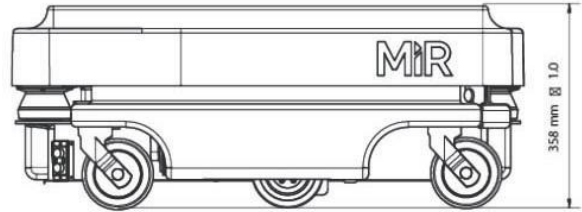
Der Roboter ist eine komplette 8-Stunden-Schicht im Einsatz und hat elektrische Transportwagen in der Werkshalle vollständig ersetzt und diese so sicherer gemacht.



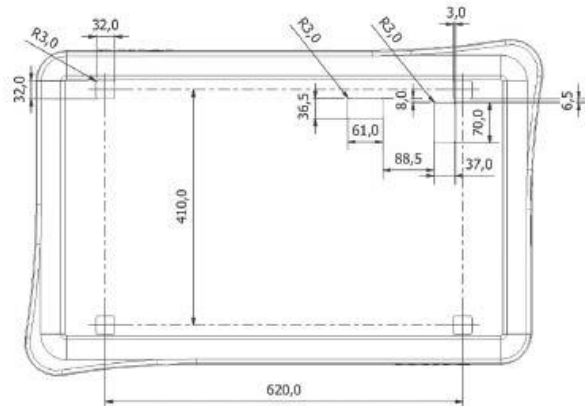
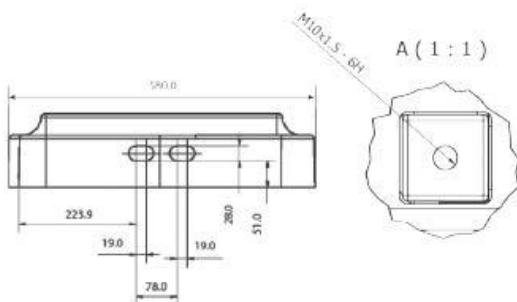
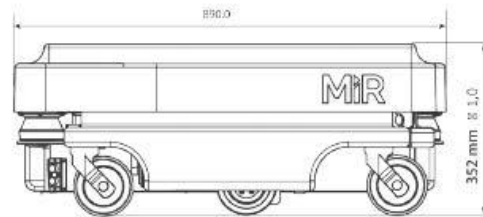
Stunden/Tag



**MIR100™**



**MIR200™**





## MiR100

## MiR200

MiR



MiR



### BESTIMMUNGSGEMÄSSE VERWENDUNG

Kollaborativer mobiler Roboter	für kleinere Transportaufgaben in Industrie, Logistik und Gesundheitswesen	für kleinere Transportaufgaben in Industrie, Logistik und Gesundheitswesen
--------------------------------	--	--

### ABMESSUNGEN

Länge	890 mm	890 mm
Breite	580 mm	580 mm
Höhe	352 mm	352 mm
Bodenfreiheit	50 mm	50 mm
Gewicht (ohne Ladung)	65 kg	65 kg
Ladefläche	600 x 800 mm	600 x 800 mm

### FARBE

RAL-Farbe	RAL 9010 / Reinweiß	RAL 7011 / Eisengrau
-----------	---------------------	----------------------

### NUTZLAST

Nutzlast Roboter	100 kg (max. 5 % Neigung)	200 kg (max. 5 % Neigung)
Zuglast	300 kg (siehe Daten zu MiRHook 100)	500 kg (siehe Daten zu MiRHook 200)

### GESCHWINDIGKEIT UND LEISTUNGSFAKTOREN

Batterielaufzeit	10 Stunden oder 20 km	10 Stunden oder 15 km
Höchstgeschwindigkeit	Vorwärts: 1,5 m/s (5,4 km/h) Rückwärts: 0,3 m/s (1 km/h)	Vorwärts: 1,1 m/s (4 km/h) Rückwärts: 0,3 m/s (1 km/h)
Wendekreis	520 mm (um Robotermitte)	520 mm (um Robotermitte)
Positionierungsgenauigkeit	±50 mm von Position, ±10 mm zur Andockmarkierung	±50 mm von Position, ±10 mm zur Andockmarkierung
Überwindbare Toleranz für Lücken und Schwellen	20 mm	20 mm

### SPANNUNGSVERSORUNGUNG

Batterie	Li-NMC, 24 V, 40 Ah	Li-NMC, 24 V, 40 Ah
Ladezeit	Mit Kabel: bis zu 4,5 Stunden (0-80 %: 3 Stunden) Mit Ladestation: bis zu 3 Stunden (0-80 %: 2 Stunden)	Mit Kabel: bis zu 4,5 Stunden (0-80 %: 3 Stunden) Mit Ladestation: bis zu 3 Stunden (0-80 %: 2 Stunden)
Externes Ladegerät	Eingang: 100-230 V AC, 50-60 Hz Ausgang: 24 V, max. 15 A	Eingang: 100-230 V AC, 50-60 Hz Ausgang: 24 V, max. 15 A
Batterieladezyklen		

### UMGEBUNG

Umgebungstemperaturbereich	+5 °C bis 50 °C (Luftfeuchtigkeit: 10-95 % nicht kondensierend)	+5 °C bis 50 °C (Luftfeuchtigkeit: 10-95 % nicht kondensierend)
Schutzart	IP20	IP20
Zertifizierungen	CE-zertifiziert Für Reinräume zertifiziert	ESD-zertifiziert Für Reinräume zertifiziert ESD-geprüft

### KOMMUNIKATION

WLAN	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B
Bluetooth	4.0 LE, Reichweite: 10-20 m	4.0 LE, Reichweite: 10-20 m
Ein- und Ausgänge	USB und Ethernet	USB und Ethernet

### SENSOREN

SICK microScan3-Sicherheitssystem (2 Stk.)	SICK-Sicherheits-Laserscanner S300 (vorne und hinten) Optischer 360°-Schutz um den Roboter	SICK-Sicherheits-Laserscanner S300 (vorne und hinten) Optischer 360°-Schutz um den Roboter
3D-Kamera (2 Stk.)	3D-Kamera Intel RealSense™ Erkennung von Objekten im Fahrweg 50-500 mm über dem Boden	3D-Kamera Intel RealSense™ Erkennung von Objekten im Fahrweg 50-500 mm über dem Boden

### AUFSATZMODUL

Max. Höhe vom Boden	1800 mm	1800 mm
Schwerpunkt	< 900 mm über dem Boden	< 900 mm über dem Boden

Jetzt bei Ihrem AGV Mobile Robots Spezialist Dahl Automation GmbH, 58540 Meinerzhagen  
T. 49 (0)2358 335 99 0 E. mail@dahl-automation.de www.mobile-robots.de